

日 時 : 2015 年 7 月 18 日(土)12:55~20:00

会 場 : 東京工業大学石川台 3 号館 3 階工学系会議室 (304 号室)

聴講料 : 無 料

12:20 受付開始

12:55 開 会 委員長挨拶 北條春夫 (東工大)

セッション 1 : 「振動の計測と解析」

(13:00~13:40)

座長 木村 仁 (東工大)

13:00 非線形ばね特性を有する振動系の実験的同定および高次スペクトル解析

○松本宏行 (ものづくり大学), 渡邊元 (工学院大), 根上智弘, 大石久己, 山川新二

13:20 遊星歯車装置の振動計測結果におけるかみあい周波数成分の側帯波の特徴

○水野雄介 (東工大院), 松村茂樹 (東工大), 北條春夫, 飯野剛

セッション 2 : 「機構と機械要素」

(14:00~15:00)

座長 八島真人 (防衛大)

14:00 磁極位置決め機構を有する 3 次元磁気テザーシステムの設計・試作と発生力の測定

○青木仁志 (東工大院), 松浦大輔 (東工大), 武田行生

14:20 複数管路の同時制御を行う小型大流量機械式弁とその動作実験

○有田圭佑 (東工大院), 片岡木太郎, 木村 仁 (東工大), 伊能教夫

14:40 飛行船を用いた群行動の研究

○伯耆田悟 (工学院大院), 高信英明 (工学院大), 鈴木健司, 三浦宏文, 稲田喜信 (東海大)

セッション 3 : 「ロボット 1」

(15:20~16:00)

座長 岡田昌史 (東工大)

15:20 骨盤運動に着目した 2 足走行ロボットの開発

(第 9 報 : 人間の脚弾性を模擬した下半身ロボットによる矢状面における片脚走行の実現)

○大谷拓也 (早稲田大院), 八原昌亨, 橋本健二 (早稲田大), 宮前俊介 (早稲田大院), 磯道貴矢,
阪口正律 (カルガリー大), 川上泰雄 (早稲田大), 林 憲玉 (神奈川大), 高西淳夫 (早稲田大)

15:40 歯科患者ロボットの研究 (多関節機構を用いた動作)

○下牧祐大 (工学院大院), 高信英明 (工学院大), 鈴木健司, 三浦宏文, 榎宏太郎 (昭和大), 宮崎芳和,
丹澤豪, 宮本賢一 (テムザック), 高本陽一, 高西淳夫 (早稲田大)

セッション 4 : 「ロボット 2」

(16:20~17:20)

座長 竹村研治郎 (慶應大)

16:20 歯科患者ロボットのバイタルサイン再現

○中島俊史 (工学院大院), 高信英明 (工学院大), 鈴木健司, 三浦宏文, 榎宏太郎 (昭和大), 宮崎芳和,
丹澤豪, 宮本賢一 (テムザック), 高本陽一, 高西淳夫 (早稲田大)

16:40 擬似成長するヒューマノイドロボットの研究

○松澤貴侑 (工学院大院), 高信英明 (工学院大), 鈴木健司, 三浦宏文

17:00 特殊形状車輪を有する屋外移動ロボットの開発

○石井裕之 (早稲田大), 田中克明, 遠藤大輝, 岡本侑也, 黒岩大典, 菅原雄介 (国土館大),
高西淳夫 (早稲田大)

17:20 閉 会 副委員長挨拶 : 高西淳夫 (早稲田大)

2015 年度日本 IFTOMM 会議総会 (Young Investigator Fund Best Paper Award 表彰式含む) (17:30~18:20)

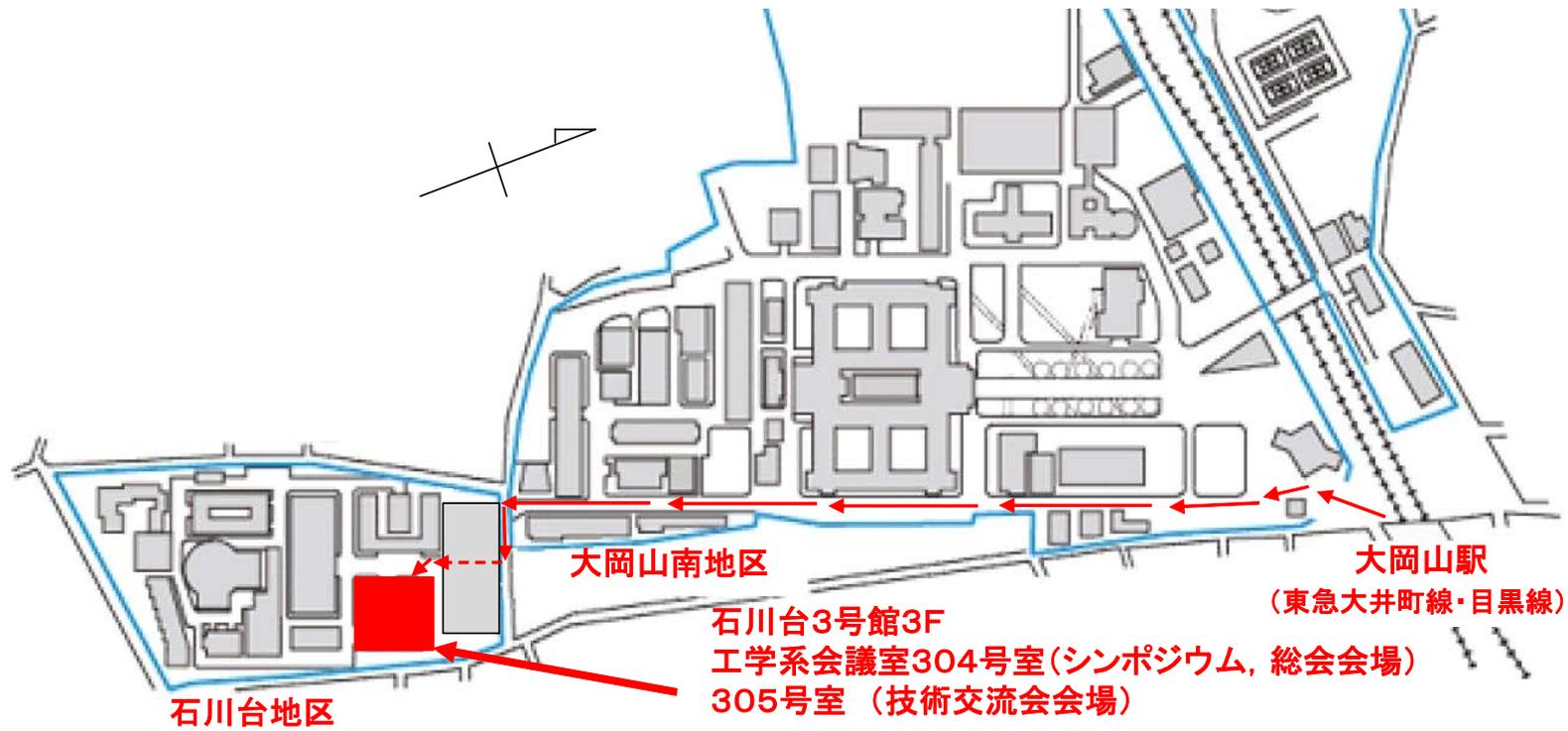
委員長挨拶 : 北條春夫 (東工大)

司 会 : 武田行生 (東工大)

18:30 技術交流会

※ 参加費 5,000 円 (学生無料)

※ 会場 : 東京工業大学石川台 3 号館 3 階 305 号室 (シンポジウム会場の隣です)



東京工業大学大岡山キャンパス 地図



東京工業大学大岡山キャンパス アクセスマップ